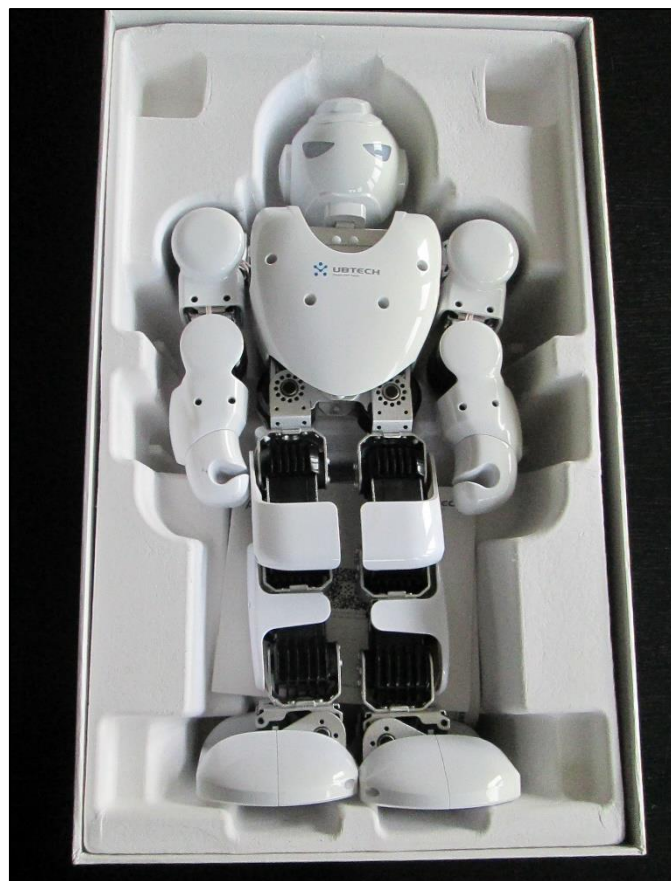


## Mode d'emploi pour Ubtech Alpha 1S/1E

### Sommaire

1	Que peut faire cette technologie?.....	2
2	Mise en marche et utilisation de la technologie .....	2
3	Applications.....	4
4	Dépannage .....	4



## 1 Que peut faire cette technologie?

L'Alpha est un robot humanoïde programmable.

Grâce aux moteurs intégrés, il est en mesure de bouger toutes ses articulations avec beaucoup de flexibilité. En outre, il peut (avec une tablette) relier ses mouvements programmés à un fichier audio.

Il peut parfaitement montrer les capacités des robots humanoïdes et permettre les premiers succès dans la programmation de ceux-ci.

L'Alpha est une version simple de robots humanoïdes.

Contrairement aux robots beaucoup plus chers du même type, il ne dispose d'aucun capteur et ne peut donc pas réagir aux influences extérieures.

Par conséquent, il est plus facile à programmer.

## 2 Mise en marche et utilisation de la technologie

L'Alpha dispose de deux modes :

- Avec l'appli sur la tablette, il peut être commandé manuellement et réaliser des mouvements préprogrammés (danses, pompes, etc.). (il existe une communauté qui programme sans cesse de nouveaux mouvements, mais malheureusement en coréen).
- Avec un logiciel sur ordinateur, il est possible de programmer les différents moteurs du robot (dans les bras, jambes, etc.) : <http://downloads.ubtrobot.com>

L'Alpha devrait toujours être démarré au sol.

La batterie se charge dans le boîtier à l'arrière. Ce boîtier contient aussi l'interrupteur pour mettre le robot en marche et à l'arrêt.

Pour l'utilisation de l'Alpha avec l'appli sur la tablette, l'appli et le robot doivent être connectés via Bluetooth. Pour ce faire, il convient de démarrer le robot et l'appli, puis de rechercher le robot depuis l'appli.

Puisqu'il n'y aura qu'un Alpha à proximité, il peut être sélectionné directement. Ensuite, il suffit de sélectionner soit la commande directe du robot, soit les déroulements de mouvements programmés dans l'appli.

Pour la programmation, l'Alpha (posé sur le sol) doit être connecté à un PC à l'aide du câble USB fourni.

Le logiciel doit être installé et lancé sur ce PC.

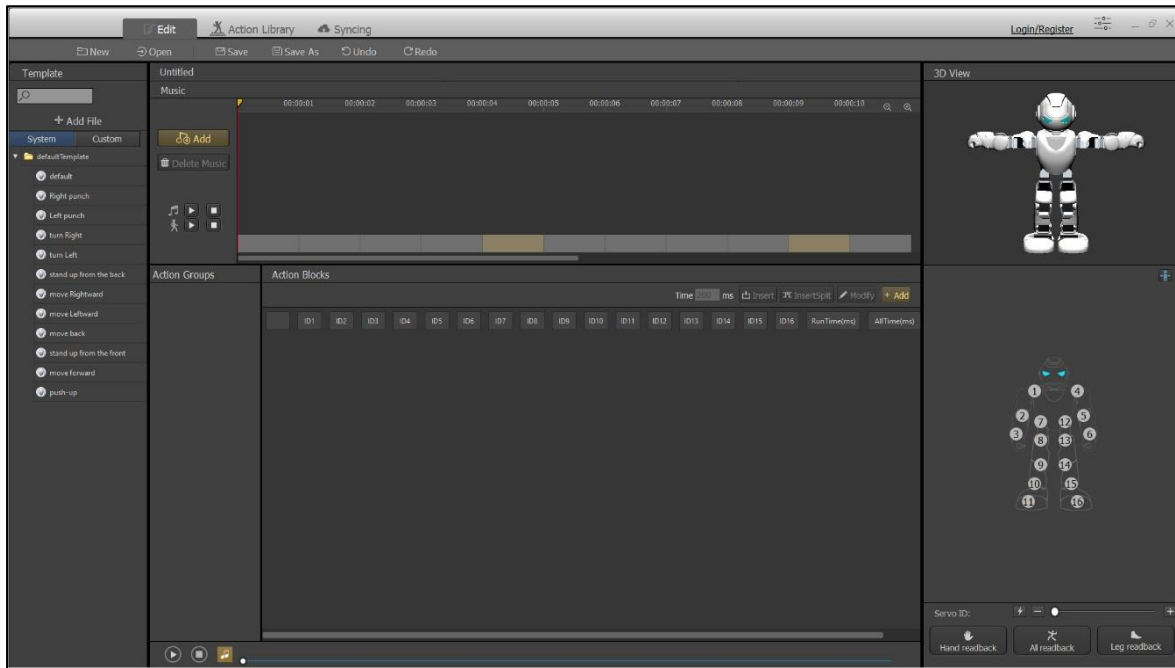
La réinitialisation est claire. Tous les moteurs de l'Alpha qui peuvent être sélectionnés et commandés sont représentés à l'écran.

Ceux-ci sont alors représentés dans l'ordre dans la chronologie au centre de l'écran et peuvent être supprimés, déplacés ou mélangés.



Chargement du robot





Programmation via un PC

### 3 Applications

L'Alpha est notamment conçu pour montrer ce qu'un tel robot peut faire (ou ne peut pas faire).

De petites tâches peuvent être mises en place, que ce soit avec une programmation ou via la commande du robot par l'appli.

### 4 Dépannage

Tant que l'on veille à ce que le robot ne chute pas (en ne le plaçant pas sur des tables, etc.), le plus gros problème est que parfois, la connexion Bluetooth entre la tablette et le robot peut être interrompue.

Le robot doit alors être à nouveau recherché via l'appli.

Dans certaines circonstances, il faut redémarrer l'appli.

Autrement, il faut bien entendu recharger la batterie de temps en temps.